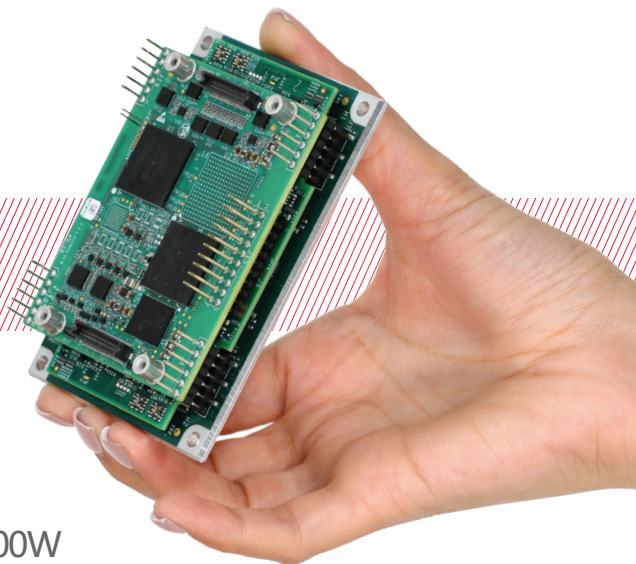


Quartet

四轴迷你型运动控制系统



- 先进的多轴控制能力
4个高精度伺服驱动器，
- 每个驱动器功率可达5500W
EtherCAT网络总线控制
- (循环时间可达100 μ s)



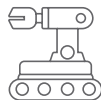
机器人-Delta机器人,
SCARA机器人,
龙门双驱



SMT 抓取放置, 贴装头



万向节与(飞
机)吊舱

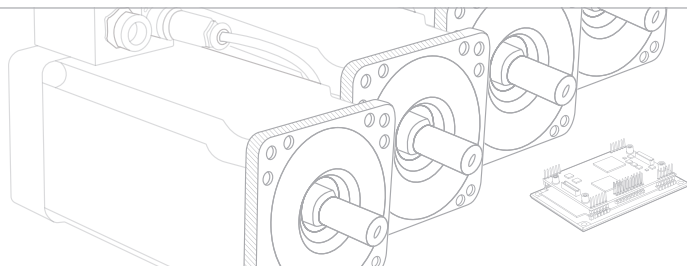


AGV和移动机器人

集分散与集中于一身的控制 (DCC)

集大成者：高性能的多轴控制器，与具备安全功能高性能的伺服驱动器配合使用，通过简单编程来运行。

Quartet系列产品简化了系统设计，降低了成本，节省了空间，缩短了上市时间。



- 完美整合的四轴运动控制系统
- 功能性安全支持，（符合IEC 61800-5-2）
- 丰富的I/O 支持
- 单一的编码界面
- 高效低耗的处理过程
- 操作电压范围：
 - 12VDC-80VDC
 - 12VDC- 100VDC
 - 12VDC- 200VDC
- 输出电流范围：
 - 高达 25A-30A的持续电流
 - 高达 50A-60A的峰值电流

EtherCAT

EASII
Ether Application Suite



Elmo Motion Control Inc. | www.elmomc.com

地址：上海市徐汇区桂平路391号A幢1706室

Email: info-china@elmomc.com 网址: www.elmomc.cn

上海 +86-21-61210395 北京 +86-10-51078650 深圳 +86-755- 27083494

Elmo
Motion Control